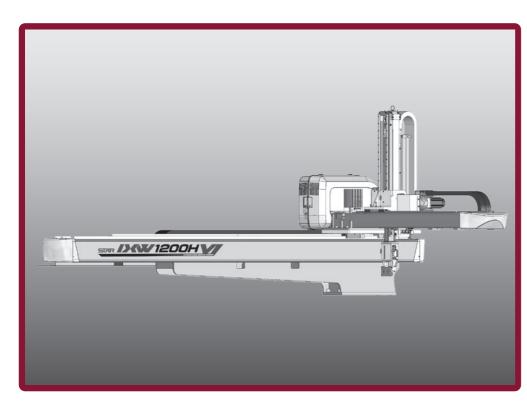
H series





型締力 Injection Press Range 200~650ton



駆動軸数:3



門型前後フレーム Gate Type Crosswise Frame



ダブルアーム Double ARM



スチールフレーム



LMガイド LM guide



機電一体型



コントローラー STEC-620

IXW-1200HVI

























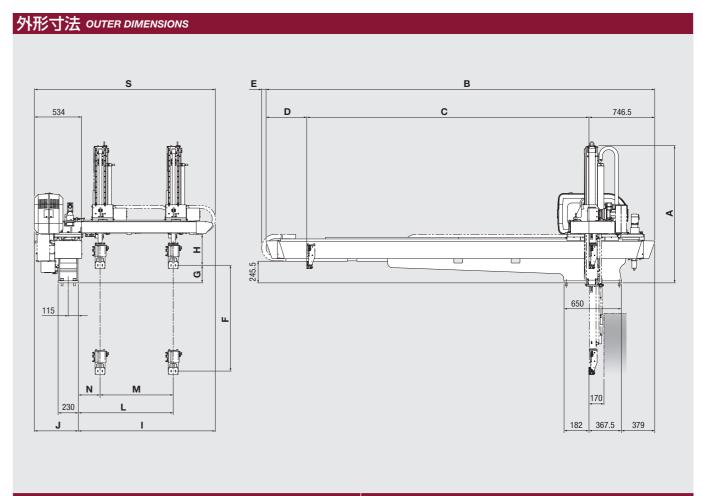




共通仕様 COMMON SPECIFICATIONS									
	電源	常用空気圧	駆動方式	姿勢(エアーシリンダ)	エアーシリンダ推力(コ Air Cylinder Driving Force		制御BOX Control Box		
	Power Source	Air Pressure	Drive System	Posture (Air Cylinder)	最大可搬重量 Max.Load	姿勢トルク Posture Torque	CONTROL BOX		
	AC200~220V ±10% 50/60 Hz	0.49 MPa	ACサーボモータ AC Servo Motor	90°固定 90°Fixed	10 kg (チャック重量含)* Incl Chuck Weight	57.7 N∙m	STEC-620		

総合仕様 GENER	RAL SPECIFICATION	ONS					
₩ ∓ =	ストローク(移動量)(mm) Stroke			電源設備容量	最大消費電力	本体重量(kg) Net Weight	
機 種 Model	製上下 PVertical	前 後 Crosswise	走 行 Traverse	(KVA) Electric Consumpiton	(KW) Max Power Consumpition	本体 Main Body	操作ペンダント Pendant
IXW-1200HVI	1200	246~1076	3200	5.3	2.75	878.5	1.5 〈12.0〉

[◎]本体重量は、インターロックBOX・ドライバBOX・ボックス間ハーネスを含む。



			IXW-1200HVI
Α	全 高	Overall height	1557 mm
В	全 幅	Overall width	4408 mm
С	走行ストローク	Traverse stroke	3200 mm
D	オーバーハング落下側	Overhang, release side	461.5 mm
Е	ケーブルベア張り出し	Cable guide overhang	50 mm
F	製品側上下ストローク	Vertical stroke	1200 mm
G	製品側上下待機	Vertical standby	200 mm
Н	チャック取付センターより上下有効寸法	Bottom of crosswise to chuck mount position	350 mm
I	ユニットアーム	Crosswise arm	1554 mm
J	本体厚さ	Thickness	499 mm
K	ランナー側上下待機	® Vertical standby	-
L	製品側前後前進MAX	P Crosswise reach max	1076 mm
М	製品側前後ストロークMAX	Crosswise stroke max	830 mm
N	製品側前後待機MIN	© Crosswise standby min	246 mm
0	ランナー側・製品側接近MIN	P® Proximity min	_
Р	ランナー側前後ストロークMAX	® Crosswise stroke max	-
Q	ランナー側前後待機MIN	® Crosswise standby min	_
S	BOX端~ユニットアーム端	Box end - Crosswise arm end	2053 mm

©姿勢部の厚みは90mmです。但し、配管等のとりまわしにより多少+αになる場合があります。
©Thickness of posture area is basically about 90 mm (depends on tubing).

^{◎〈 〉}重量は、ペンダントスタンド重量を示す。

^{*} ゲイン調整により、表示値以上の対応も可能です。

 $[\]ensuremath{\mathbb{O}}$ Net weight includes the weights of interlock box, driver box and cables between control boxes.

[◎]オプションの組合せによっては、制御容量を超える場合がありますので営業担当者までお問い合わせください。 ◎Some combinations of options may not be available due to excess of controller's capacity.

^{*} The weight capacity more than the indicated value is possible according to the motor gain adjustment.